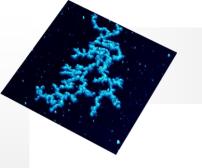


# ESCOLA POLITÉCNICA DA UNIVERSIDADE DE SÃO PAULO Departamento de Engenharia Elétrica

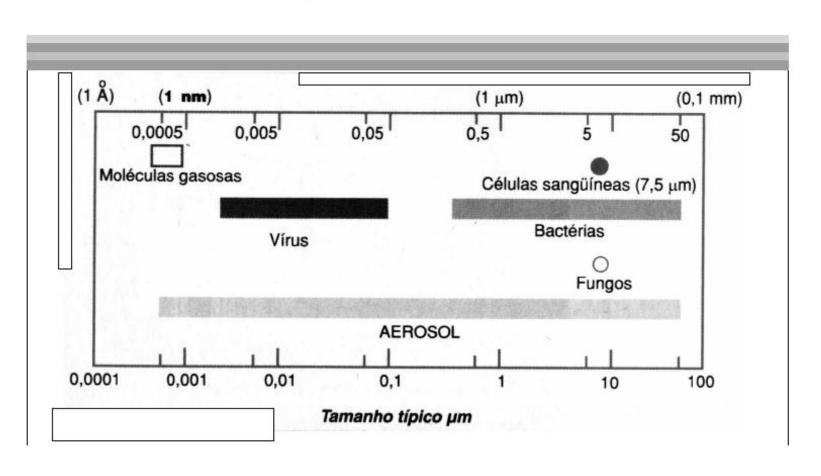
PSI 5838 – 2011 Mariana Pojar

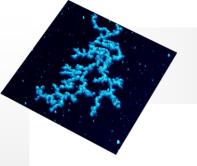
Técnicas de Caracterização: AFM E SPM

Cronograma de Atividades: Aula - 21/09/11



## Introdução: Dimensões



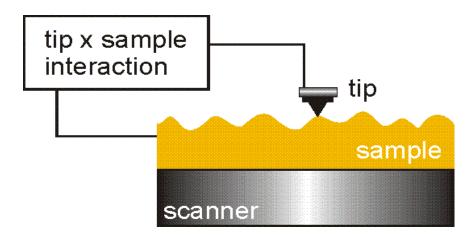


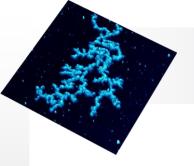
## Resolução

O que a vista alcança		
Equipamento	Aumento de imagens	Amostras
Olho humano	1vez	Cristais de neve
Microscopio estereoscópico	7 a 150 vezes	Insetos muito pequenos, peças de relojoaria, algas
Microscópio ótico	60 a 120 vezes	Glóbulos vermelhos do sangue, bactérias, células animais e vegetais
Microscópio eletrônico de varredura	20 a 100000 vezes	Superfície de órgãos animais e vegetais, circuitos impressos, componentes da superfície de metais
Microscópio eletrônico de transmissão	1000 a 500000 vezes	Vírus, moléculas orgânicas grandes, estruturas de células
Microscópio de tunelamento	100 milhões de vezes	Moléculas, átomos de superfície de metais.

## O que é um SPM?

 Qualquer microscopia onde uma sonda varrre a superfície de uma amostra, e na qual a interação ponta amostra é monitorada é chamada de uma Microscopia de Varredura por Sonda (SCANNING SCANNING PROBE MICROSCOPE - SPM).



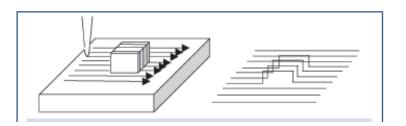


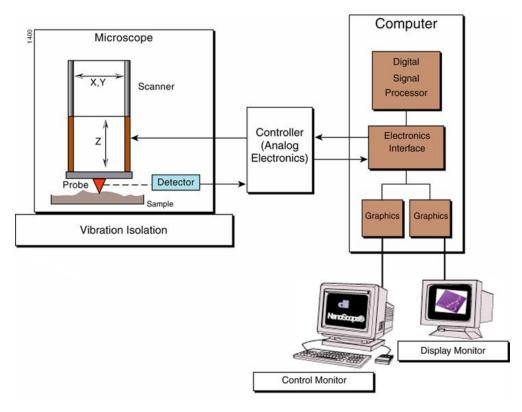
## Introdução aos SPMs

- Scanning Tunneling Microscopy (STM)
- Scanning Near-field Optical Microscopy (SNOM)
- Scanning Thermal Microscopy (SThM)
- Electrochemical Microscopy (AFM and STM)

- Scanning Force Microscopy (SFM)
  - Electric Force Microscopy (EFM)
  - Magnetic Force Microscopy (MFM)
  - Atomic Force Microscopy (AFM)
- (AFM)Tunneling AFM and Conductive AFM
- Nanoindentation AFM...

## Componentes básicos de um SPM



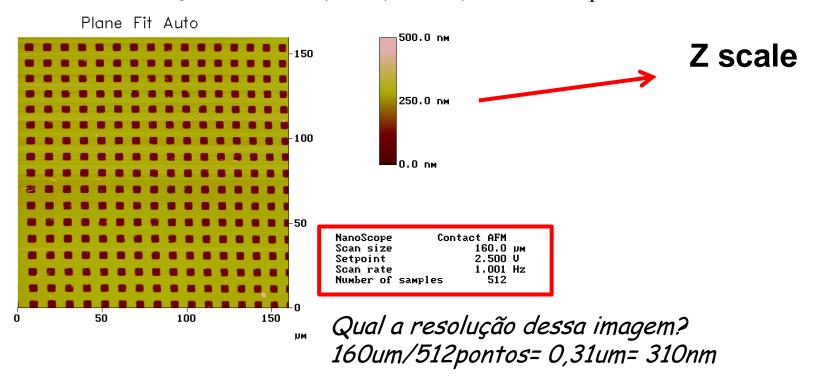


- -Interação mecânica entre ponta/amostra;
- -Permitem que se obtenha um perfil em x-y-z da superfície da amostra (onde por exemplo em um AFM resolução em z de 0,05nm e resolução lateral de 0,2nm).
- As amostras a serem analisadas não necessitam de grandes preparos prévios como em um microscópio eletrônico (condutor/isolante).
- Permite que se trabalhe em qualquer meio (vácuo, ar e líquido).

#### Elementos que Caracterizam uma Imagem

# COMO GARANTIR A RESOLUÇÃO DESEJADA DURANTE A ANÁLISE DE UMA AMOSTRA? => Área de varredura, pixel,

resolução do sistema, trace, retrace, varredura rápida e lenta.

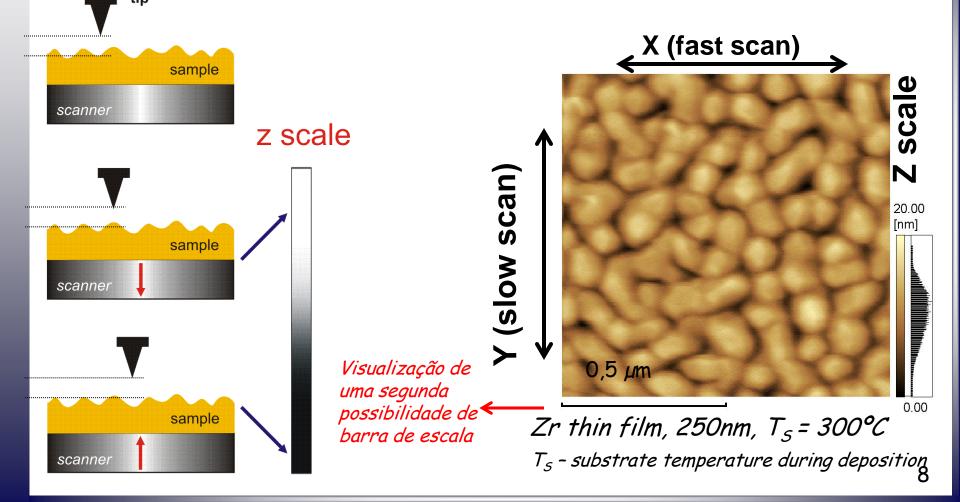


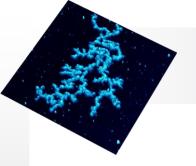
É possível aumentar o número de pontos, porém isso tomará mais tempo para a aquisição da imagem.

#### Elementos que Caracterizam uma Imagem

COMO GARANTIR A RESOLUÇÃO DESEJADA DURANTE A ANÁLISE DE UMA AMOSTRA? => Área de varredura, pixel, resolução

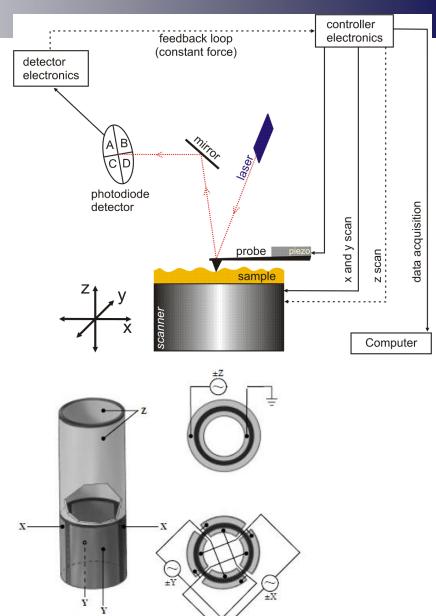
tip do sistema, trace, retrace, varredura rápida e lenta.





#### **SCANNER**

- -Material piezoelétrico (se contraem e se expandem com a aplicação de um potencial);
- PZT (titanato de zircônio chumbo);
- Cerâmica policristalina com cada cristal possuindo seu próprio momento de dipolo. Na fabricação todos os dipolos são alinhados:
- Durante a aquisição de uma imagem que se move é o scanner e não a ponta!

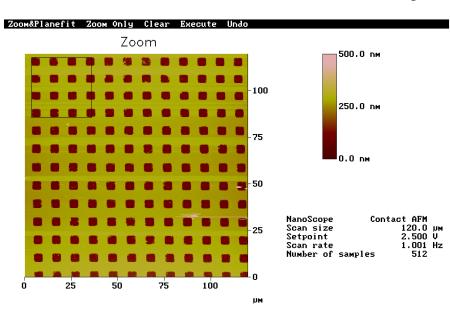


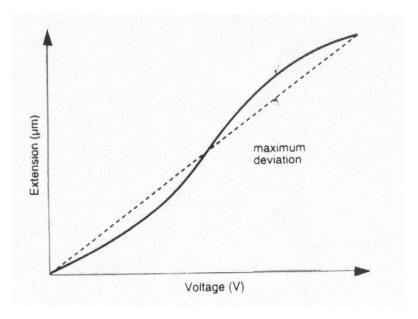
# No.

#### Não Linearidade

- No plano da superfície da amostra faz com que os Pontos não sejam igualmente espaçados;
- -No plano z causa erros nas medidas de aturas.

#### NECESSIDADE DE UMA CALIBRAÇÃO



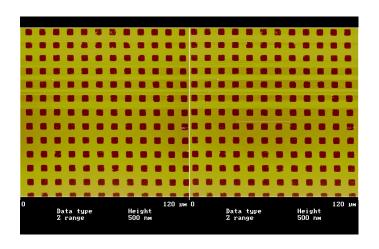


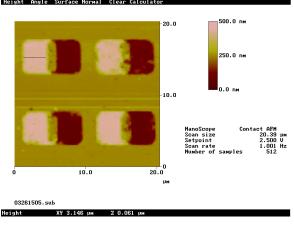
03261501.001

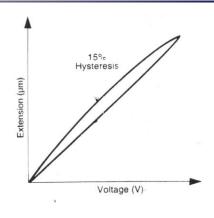
Zoom&Planefit Resize

32.

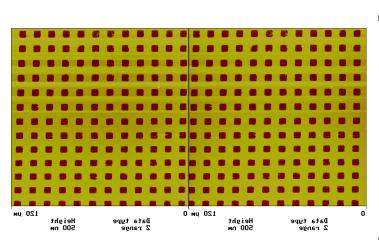
#### Histerese

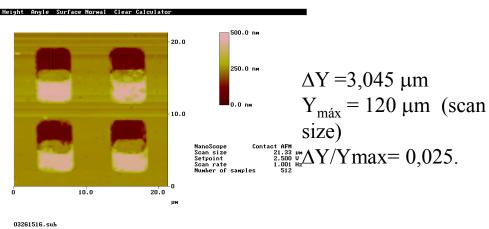






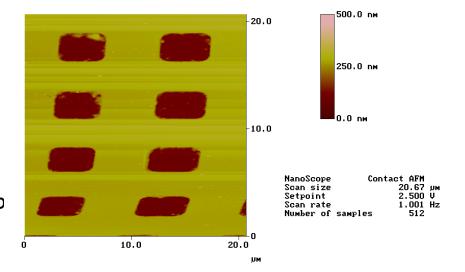
 $\Delta X = 3,566 \mu m$   $X_{m\acute{a}x} = 120 \mu m$  (scan size)  $\Delta X/Xmax = 0,02$ 

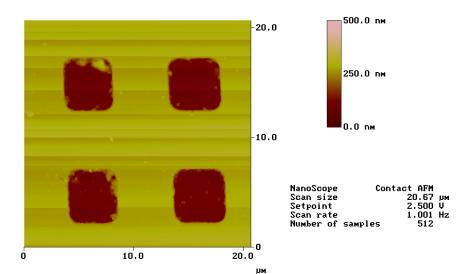


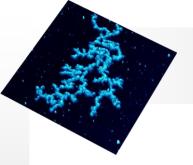




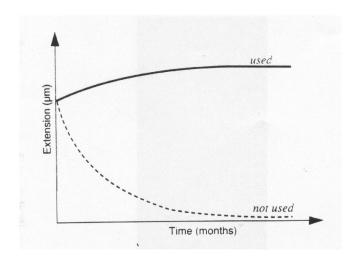
- A mudança abrupta na escala de Voltagem ocorre em dois estágios
- 1. Em menos de 1ms
- 2. Escala de tempo maior de minuto (que é o creep).



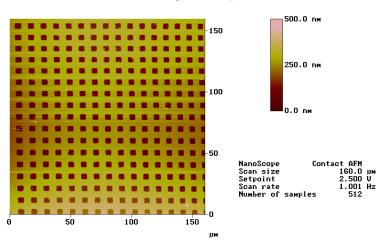


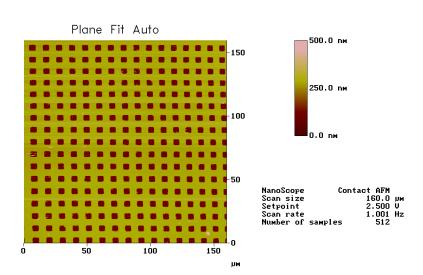


#### Aging (Envelhecimento)



#### Cross Coupling





#### Microscópio de Tunelamento Eletrônico

- · Amostra condutora ou semicondutora;
- · Aplicação de uma diferença de potencial entre a ponta/amostra;
- · A relação entre a tensão aplicada e a corrente de tunelamento é dada por:

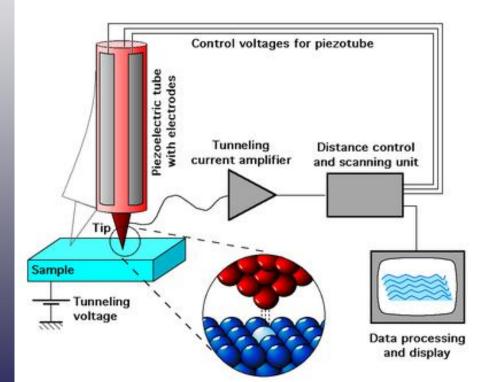
$$I_t = Ve^{-Cd}$$

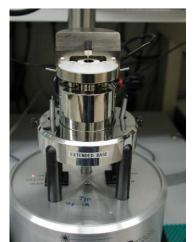
I é a corrente de tunelamento;

V é a diferença de potencial;

c é uma constante;

d é a distância ponta e amostra.





Inventado por Binnig e Rohrer em 1981 na IBM



Rohrer e Binnig: prémio Nobel pela invenção

#### Microscópio de Tunelamento Eletrônico

Quando a ponta varre a superfície da amostra ela passa por pontos de diferentes alturas, gerando uma variação na corrente de tunelamento. Com isso há duas maneiras de obter uma imagem:



Mantendo a corrente de tunelamento constante

Armazenando assim a altura (correção em z)

Vantagem: mede superfícies irregulares

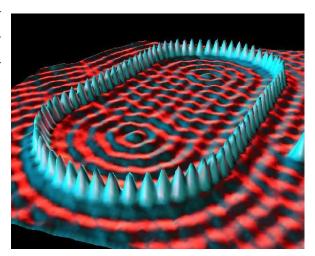
Desvantagem: é mais lento

Mantendo a altura constante

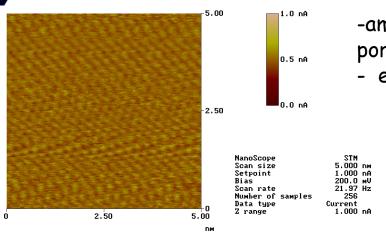
Armazenando assim a corrente e o (x,y) correspondente

Vantagem: é mais rápido pois não precisa mover o scanner para cima e para baixo

Desvantagem: utilizado para amostras que não tenham irregularidades com altura maior do que 10A.



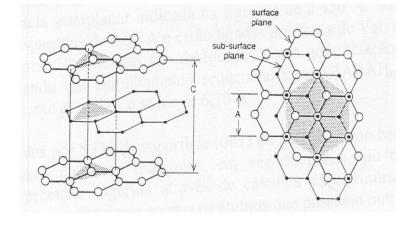
#### Microscópio de Tunelamento Eletrônico

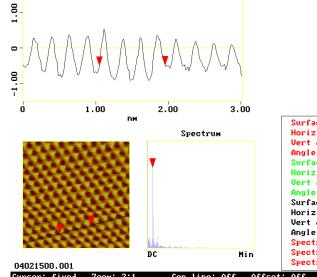


Section Analysis

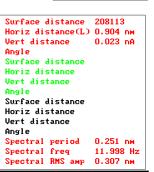
-amostra de grafite pirolítico - calibração STM por ser bastante inerte;

- estrutura do tipo hcp;





ηÂ



RMS

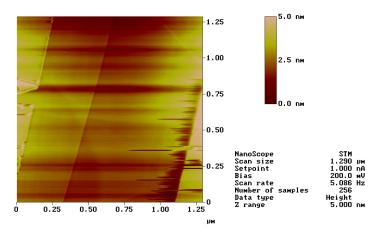
1c

Rz Cnt 8

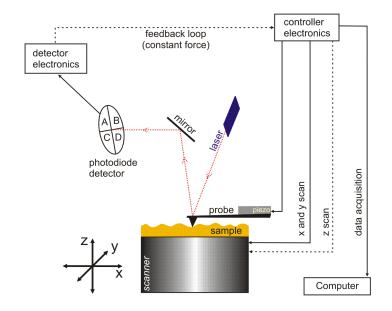
0.904 nm 0.433 nA

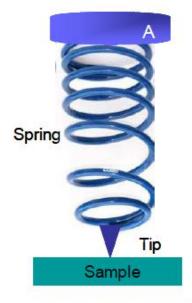
0.251 nm

Ra(lc) 0.137 nA Rmax 1.500 nA Rz 1.178 nA



- A amostra pode ser isolante, metal ou semicondutor;
- A sonda é composta por um cantilever no qual está preso uma ponta;
- A imagem é formada pelo sistema de feedback que mantém constante a força de interação entre ponta/amostra;
- As forças de interação defletem o cantilever (Van der Waals).





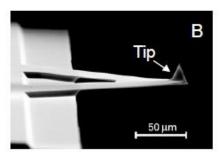


Figure 1. a) Spring depiction of cantilever b) SEM image of triangular SPM cantilever with probe (tip). (Image from MikroMasch)<sup>1</sup>

$$F=-k\cdot x$$

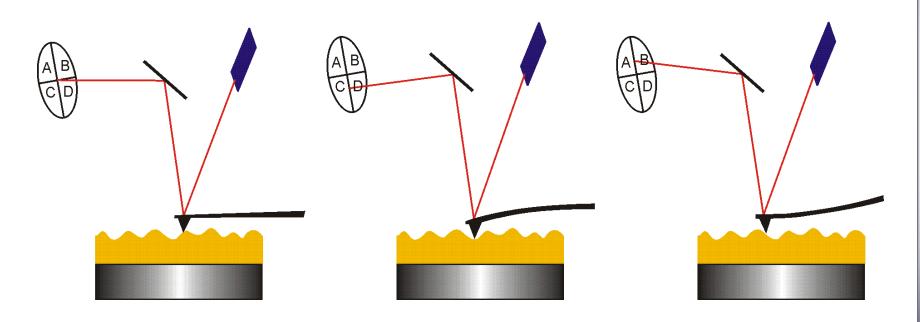
F = Force

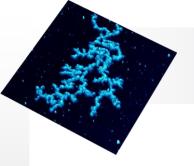
k = spring constant

x = cantilever deflection



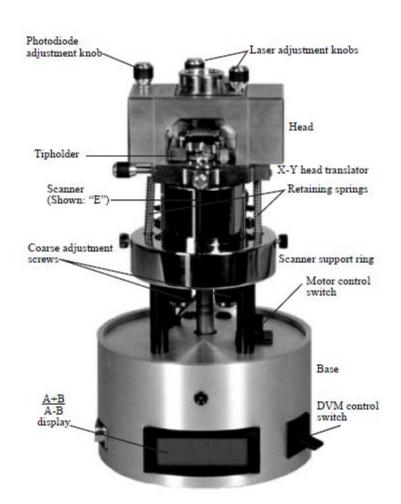
- A monitoração é feita pela luz de um laser que é focada na parte de trás de um cantilever e posteriormente refletida em um fotodetector que é divido em duas seções.
- O fotodetector mede a deflexão do cantilever enquanto a topografia da amostra é varrida.



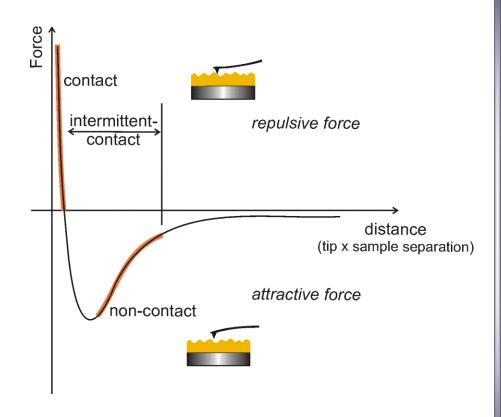


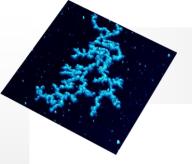


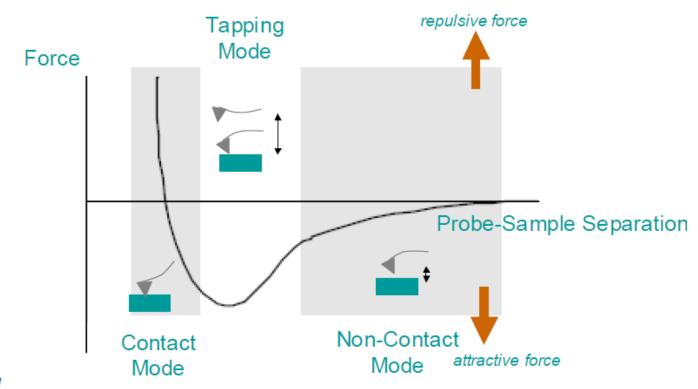
Microscópio Comercial da Digitals



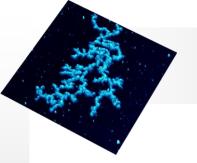
- Três modos primários de operação:
  - Modo AFM de Contato
  - Modo AFM de Não Contato
  - Modo AFM de Contato Intermitente



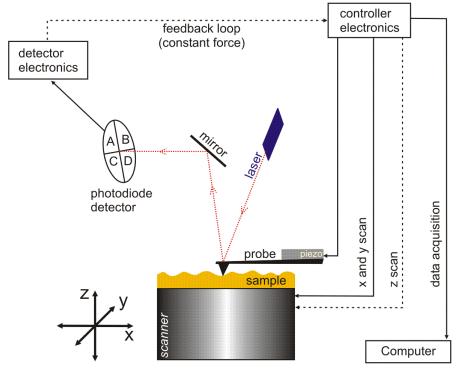




- (1) Contact AFM
  - < 0.5 nm probe-surface separation
- (2) Intermittent contact (tapping mode AFM)
  - 0.5-2 nm probe-surface separation
- (3) Non-contact AFM
  - 0.1-10 nm probe-surface separation



#### AFM – Modo de Contato

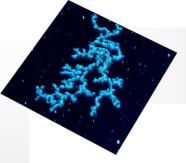


DESVANTAGEM DESSE MODO: acarreta uma FORÇA LATERAL entre a ponta e a amostra inerente ao método que pode causar defeitos na amostra

- A ponta fica em contato com a amostra durante a varredura. Nesta modalidade é possível obter resolução atômica!!
- A ponta e a amostra são consideradas em contato quando a força de Van de Waals se torna positiva. Como a inclinação da curva nesta região é bastante acentuada, quando é aumentada a força entre a ponta e a amostra não há uma maior aproximação entre elas, mas sim obtém-se uma deformação no cantilever.

#### Duas maneiras de operação:

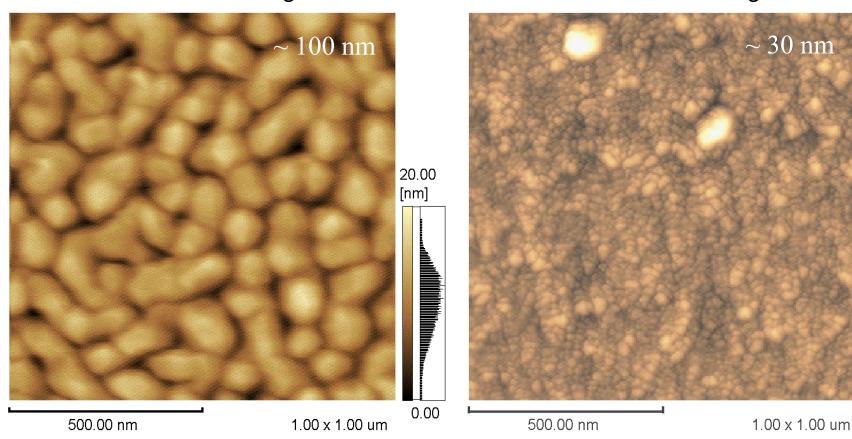
- Altura constante ⇒ é armazenada a deflexão do cantilever e o (x,y) correspondente.
- Deflexão no cantilever constante (Força Constante) ⇒ armazenado a altura e o (x,y) correspondente.



#### Exemplos: Modo Contato em Ar





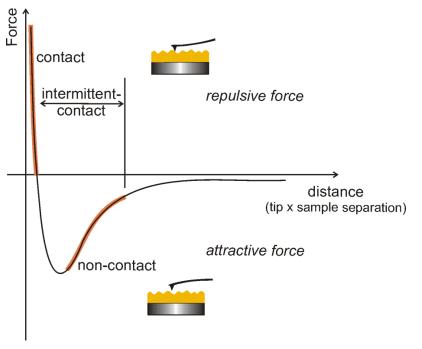


By Eliane F. Chinaglia (University of São Paulo)

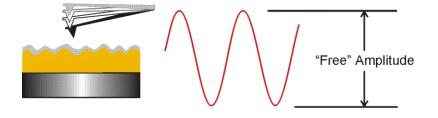
20.00

[nm]

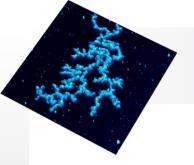
## AFM - Modo de Não-Contato



- Modo não contato: o cantilever oscila próximo a superfície da amostra porém sem tocá-la (Van de Waals a força é atrativa).
- Quando a ponta oscilante passa por diferentes alturas, isso acaba gerando uma variação na frequência de oscilação. Essa variação pode ser monitorada de DUAS MANEIRAS:
  - Amplitude ou fase constante ⇒ subindo ou descendo a ponta oscilante para manter um dos parâmetros constantes.
  - Frequência constante.

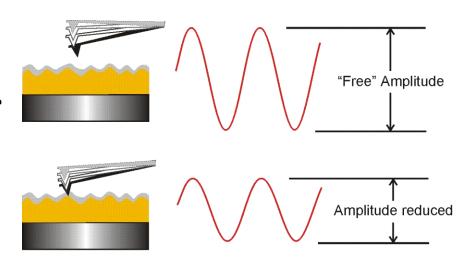


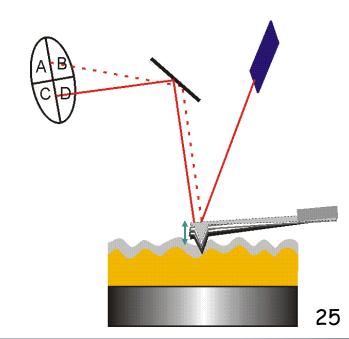
DESVANTAGEM DESSE MODO: apresenta resultados de artefatos para varreduras em escalas maiores

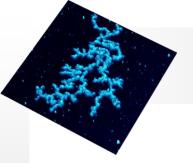


## AFM – Modo Tapping Mode

- Modo Contato Intermitente (Modo Dinâmico ou Tapping mode): o cantilever oscila na sua frequencia de ressonância tocando gentilmente a superfície da amostra a cada ciclo de oscilação.
- Quando a ponta oscilante passa por diferentes alturas, isso acaba gerando uma variação na frequência de oscilação. NESTE CASO O RMS (ROOT MEAN SQUARE) é mantido constante.
- ⇒ COMO A PONTA TOCA A AMOSTRA NÃO É POSSÍVEL ANALISAR POR FREQUENCIA!!

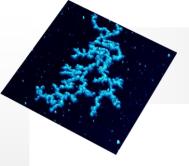






## Vantagens do Modo Tapping Mode

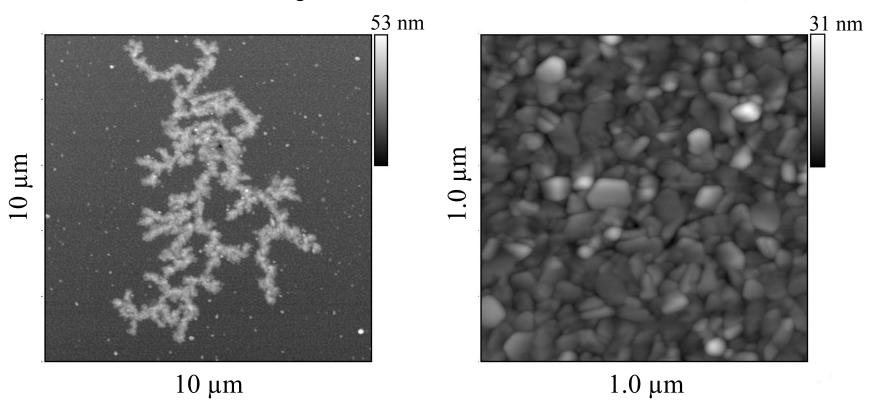
- Acarretam menor danos a amostra quando comparado ao Modo Contato - elimina as forças laterais e de fricção.
- Sobrepõem problemas associados com as forças eletrostáticas.
- Pode ser usado em amostras moles e frágeis e para filmes de baixa adesão.
- Mais efetivo do que o modo não contato para imagear áreas de varreduas largas que podem conter grandes variações na topografia.



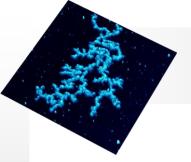
#### Modo de Contato Intermitente - Exemplos



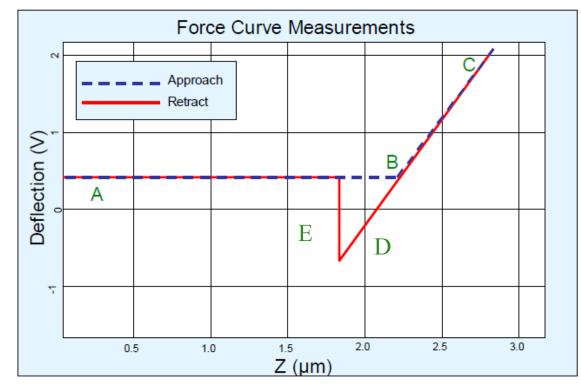
Ti thin film, 145 nm,  $T_S = 300^{\circ}C$ 

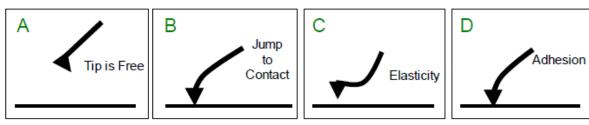


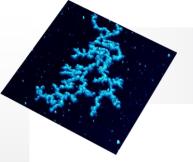
By Eliane F. Chinaglia (University of São Paulo)



- As curvas de Força de um AFM permitem obter um longo range de forças atrativas e repulsivas entre a ponta e a superfície da amostra dando chance de elucidar propriedades químicas e mecânicas tais como adesão e elasticidade. TUDO É FEITO EM UM ÚNICO PONTO DA AMOSTRA.
- Experimentalmente é feito aplicando uma onda triangular na voltagem que causará tanto expansão e contração do scanner na direção z.

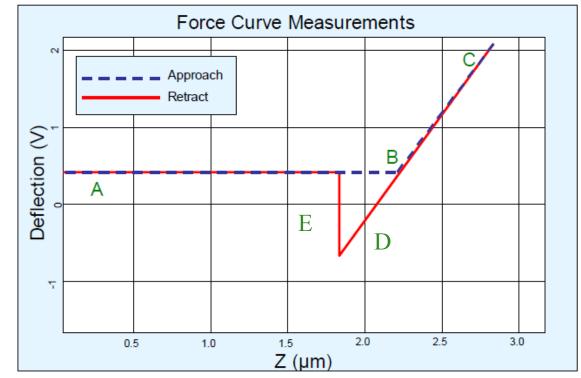


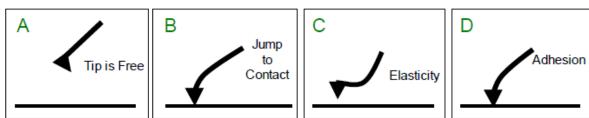


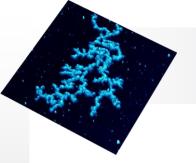


 No ponto A da curva, o cantilever está longe da superfície da amostra e com isso o cantilever não sofre deflexão.

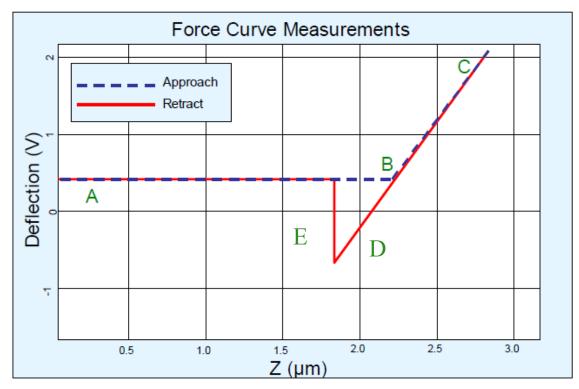
Quando o cantilever é trazido para perto da superfície, a ponta pode ficar em contato com a superficie (ponto B), e o cantilever passará a começar a sentir uma força de interação.

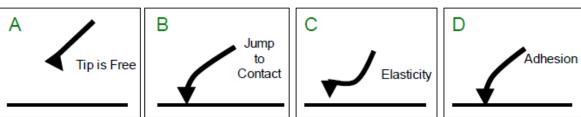


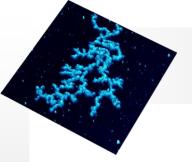




Com a ponta em contato com a amostra, a deflexão no cantilever irá aumentar (ponto C). Caso o cantilever seja robusto o suficiente, a ponta poderá identar na superfície da amostra e fornecerá informação sobre a ELASTICIDADE do material. A informação é obtida pela inclinação da curva no ponto C.

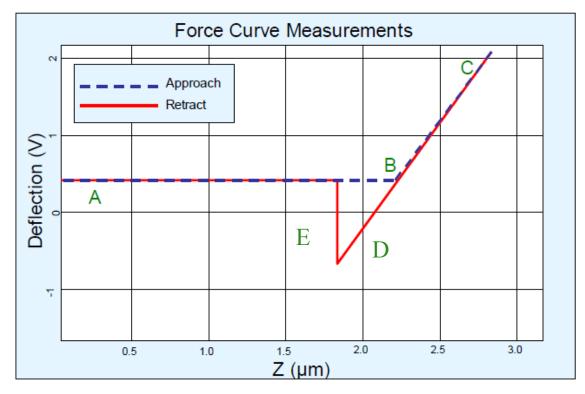


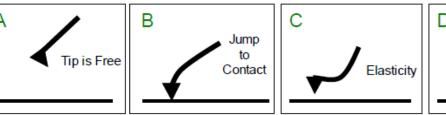




- Em seguida a voltagem aplicada é invertida para que o cantilever seja afastado da superfície da amostra. Contudo, a força de adesão existente entre os átomos que compõe a ponta e a superfície da amostra farão com que o cantilever continue aderido, e com isso o cantilever sofre deflexão inversa a anterior (ponto D).

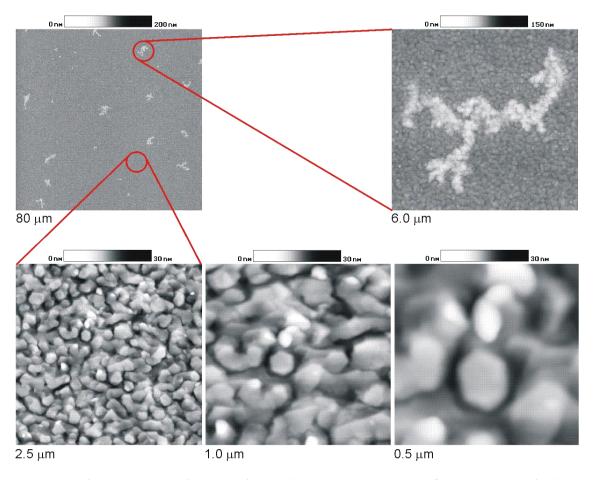
O ponto chave de medida da curva de força é o ponto E no qual a adesão do cantilever com a superfície da amostra é rompida, fornecendo uma medida local da adesão.



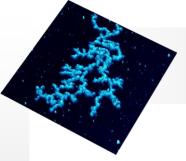


## **AFM Applications**

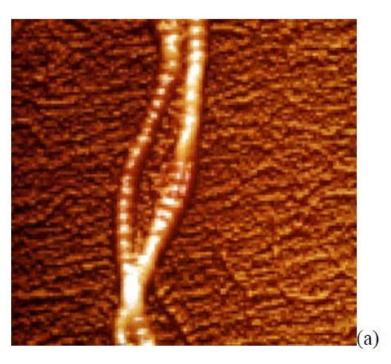
Surface morphology of a Zr film (120 nm,  $T_S = 550^{\circ}C$ ) deposited by DC magnetron sputtering on an SiO<sub>2</sub> substrate.

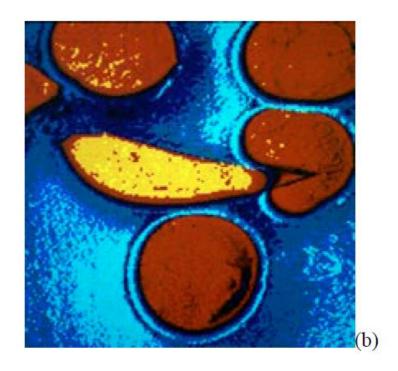


By Eliane F. Chinaglia (University of São Paulo)



## AFM – Aplicação em diversas áreas





**FIGURE 4**. AFM IMAGES ACQUIRED IN THE TAPPINGMODE. (A) A  $2\mu m$  SCAN OF FIBRILLAR COLLAGEN AND (B) NORMAL AND SICKLED HUMAN RED BLOOD CELLS. IMAGES TAKEN WITH A NANOSCOPE SPM (COURTESY OF DIGITAL INSTRUMENTS, SANTA BARBARA, CA).

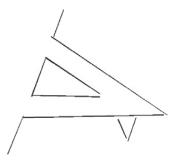
#### Pontas de AFM

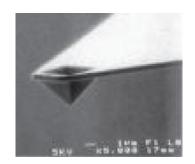
Os dois materiais mais comumente utilizados na fabricação dos cantilevers e pontas são o SiN e o Si. Esses materiais diferem nas constantes de forças que terão maior ou menor influencia durante a varredura da amostra.

oring Constant (le)

Silicon Nitride Probe Characteristics

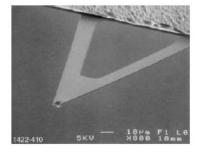
#### SiN: forma piramidal

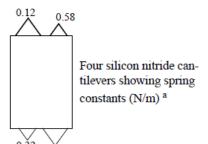




Spring Constant (k)	0.58, 0.32, 0.12, 0.06 N/m <sup>a</sup>
Nominal Tip Radius of Curvature	20 - 60 nm
Cantilever Lengths	100 & 200 μm
Cantilever Configuration	V-shaped
Reflective Coating	Gold
Sidewall angles	35° on all 4 sides

Calculated spring constant values are based on the 0.6 µm silicon nitride thickness; however, this value can actually vary from 0.4 µm to 0.7 µm. Thickness is cubed in the spring constant calculation, thus, actual values can vary substantially.



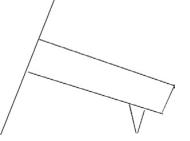


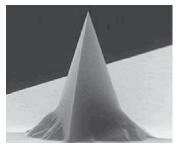
- Utilizadas em varredura em Modo Contato:
  - Diversos k que devem ser escolhidos de acordo com a amostra a ser analisada;
- K deve ser menor que o material que compõe a amostra.

#### Pontas de AFM

Os dois materiais mais comumente utilizados na fabricação dos cantilevers e pontas são o SiN e o Si. Esses materiais diferem nas constantes de forças que terão maior ou menor influencia durante a varredura da amostra.

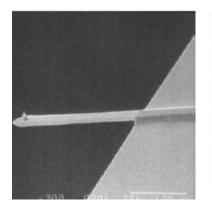
#### Si: forma cônica

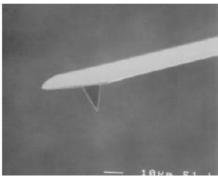




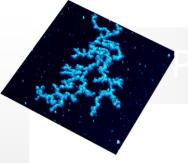
#### TappingMode Etched Silicon Probe (TESP) Characteristics

Spring Constant (k)	20 - 100 N/m
Resonant Frequency	200 - 400 kHz
Nominal Tip Radius of Curvature	5 - 10 nm
Cantilever Length	125 μm
Cantilever Configuration	Single Beam
Reflective Coating	Uncoated, Optional Al Coating

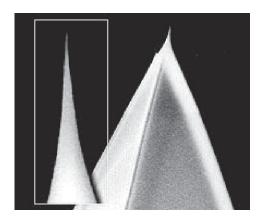


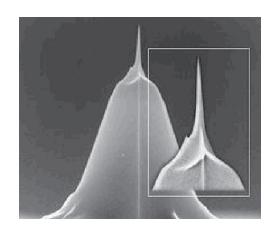


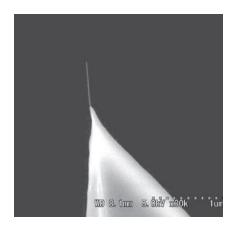
- Utilizadas em varredura em Modo Tapping Mode;
- São pontas muito mais robustas que as de SiN e consequentemente acabam tendo um k maior;



#### Pontas AFM (produção de pontas + finas)







**FIGURE 2-39** SEM images of 3 types of sharpened silicon probes. Left: probe sharpened with electrochemical etch. Center: probe sharpened with ion milling. Right: probe sharpened with carbon nanotube.

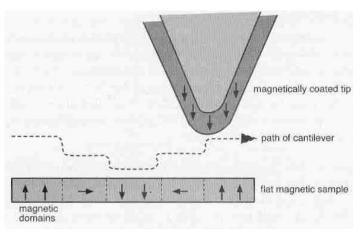
Métodos utilizados para produzir pomtas mais finas

A ponta tem o mesmo modo de operação que a do AFM de não contato, só que a ponta é especial pois é recoberta por um filme de material magnético imantado.

Neste caso, a interação ponta/amostra gera uma força que contribui no movimento oscilatório e que modifica a constante elástica e consequentemente a frequência de ressonância: a E

$$k_f = k - \frac{\partial F_Z}{\partial z}$$
  $w = w_o \left( 1 - \frac{\partial F_Z}{\partial z} \right)$ 

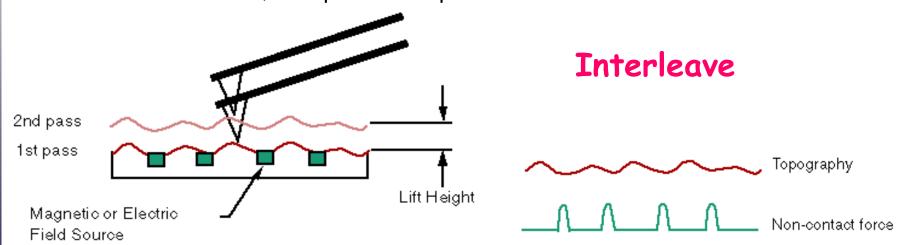
onde é o gradiente na direção vertical da força de interação entre ponta e amostra e k é a constante elástica do cantilever longe da superfície da amostra.



Com isso se a força magnética for atrativa ela irá diminuir a freqüência de ressonancia e consequentemente a ponta irá se afastar da superfície. Se a força magnética for repulsiva ocorre o contrário.

Para que não haja contribuições significativas da morfologia da amostra nas imagens de MFM, é utilizado o **interleave** que basicamente consiste em:

- 1-) Faz-se uma varredura rápida de AFM de não contato ou Tapping Mode para obter a topografia da superfície e retorna (retrace) sem coletar dados.
- 2-) Avança meio pixel na varredura lenta e com uma certa distância fixa da superfície, realiza a tomada do MFM, acompanhando o perfil da amostra obtida inicialmente.



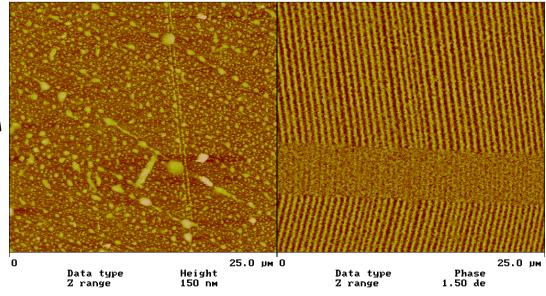
Durante a varredura a ponta sofre variações na freqüência de oscilação devido ao fato de haver diferentes campos sobre a superfície da amostra. Esta variação pode ser feita de três maneiras:

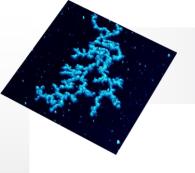
1. detecção por fase

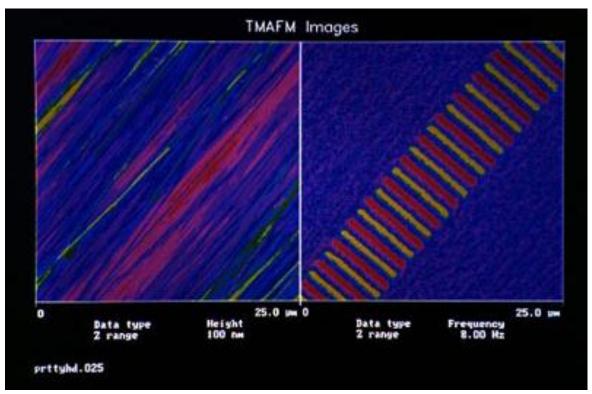
2. detecção por amplitude (pela determinação de RMS de amplitude)

3. pela frequência

Fita magnética de Video cassete: Tografia em tapping mode (Imagem da esquerda), e de MFM (imagem a direita)



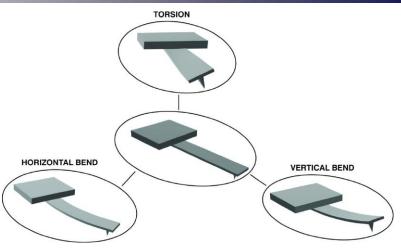




**FIGURE 5**. AFM IMAGES (25  $\mu$ m SCANS) OBTAINED USING LIFTMODE AFM. THE IMAGE AT THE LEFT SHOWS THE SURFACE TOPOGRAPHY AND THE IMAGE AT THE RIGHT REVEALS THE CORRESPONDING MAGNETIC FORCE GRADIENT MAP OF A HARD DISK AT THAT SAME POSITION. IMAGES TAKEN WITH A NANOSCOPE SPM (COURTESY OF DIGITAL INSTRUMENTS, SANTA BARBARA, CA).

## Microscopia de Força Lateral

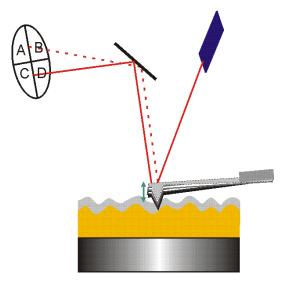
O LFM utiliza uma ponta similar ao de AFM de contato, medindo a deflexão lateral do cantilever, no modo de contato. É utilizado para o estudo de superfícies com diferentes coeficientes de atrito e que geram contraste na imagem. Também é utilizado quando se quer ressaltar bordas e protuberâncias.

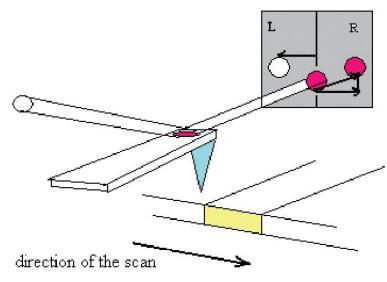


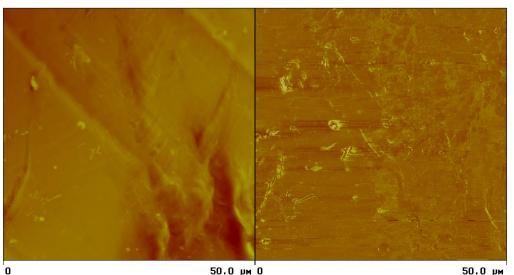
A deflexão lateral do cantilever é devida ao arrastamento da ponta ao longo da direção de varredura rápida, produzindo uma força paralela à superfície da amostra o que produz um torque no cantilever. Para regiões com diferentes coeficientes de atrito, a deflexão no cantilever é maior onde o atrito for maior e para regiões com bordas ou cantos, o cantilever será defletido quando encontrar uma elevação ou depressão no perfil da amostra.

Para diferenciar os dois efeitos descritos, uma imagem no modo AFM de contato deve ser obtida simultaneamente, utilizando o sistema de interleave. Assim, conhecendo a topografia da supefície por AFM de contato, será possível identificar as regiões onde o sinal de LFM se refere a bordas ou protuberâncias da amostra, ou a regiões de diferentes coeficientes de atrito.

## Microscopia de Força Lateral







Data type

Z range

Friction 2.50 V

Data type

Z range

Height

2.00 µm

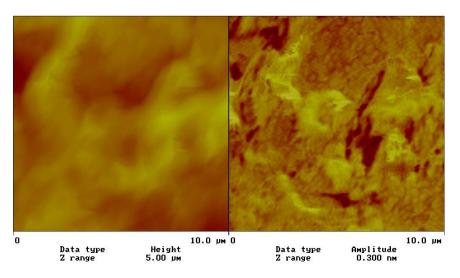
Imagem de LFM de um plástico de divisória de fichário (imagem da direita), juntamente com a imagem topográfica de AFM de contato na mesma região (imagem da esquerda).

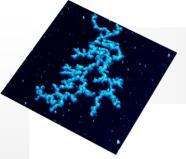
## Microscopia de Força Modulada

O FMM é uma técnica no qual é possível se obter imagens com contraste ligado à rigidez ou elasticidade local da amostra. É especialmente interessante no estudo de materiais de baixa dureza, onde é possível se obter contraste entre regiões com diferentes elasticidade.

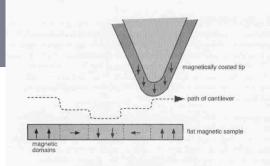
O FMM consiste de uma ponta de AFM que varre a amostra em contato com ela e no qual o cantilever oscila. Se a amostra for muito mole irá permitir que a ponta "penetre" mais na amostra, o que fará que haja uma menor deflexão no cantilever. Se a amostra for dura, a ponta não conseguirá "penetrar" muito nela o que fará com que haja uma maior deflexão no cantilever. Assim, a elasticidade relativa, ao longo da superfície da amostra, é obtida registrando a amplitude da deflexão do cantilever em função da posição da varredura sobre a superfície. As regiões mais claras na amostra serão as de maior elasticidade.

Imagem de FMM da parte de cima de uma borracha (imagem da direita), juntamente com a imagem topográfica de AFM de contato na mesma região (imagem da esquerda).





#### Outras modalidades SPM

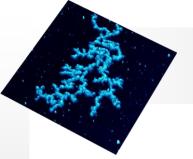


#### Eletric Force Microscopy (EFM)

- O EFM obtém imagens varrendo a superfície com uma ponta oscilante e utiliza o sistema de interleave que já foi descrito anteriormente.
- No modo EFM, normalmente se aplica uma voltagem entre a ponta e a amostra, o que gera forças atrativas e repulsivas. Essas forças são de natureza elétrica e podem ser devido a cargas acumuladas em regiões condutoras ou cargas confinadas em dielétricos.
- Analogamente ao caso do MFM, uma força elétrica atrativa deverá reduzir a freqüência de ressonância, fazendo com que a ponta se afaste da superfície, e uma força elétrica repulsiva deverá aumentar a freqüência de ressonância, fazendo com que a ponta se aproxime da superfície.

#### Thermal Scanning Microscopy (STM)

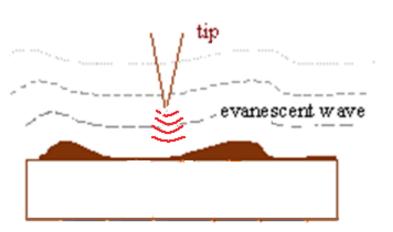
- -O STM mede a condutividade térmica da amostra ao longo de sua superfície.
- -Este modo utiliza um pequeno termopar como sonda para varrer a amostra. Este termopar é aquecido para manter uma diferença de temperatura entre ponta e amostra.
- Quando a ponta se aproxima da amostra, a temperatura dela diminui devido a transferência de calor para amostra.
- -Esta transferência de calor gera uma variação de temperatura, na ponta tipo termopar, que pode ser relacionada à condutividade térmica local da amostra.



## O Microscópio Óptico de Varredura em Campo Próximo (SNOM)

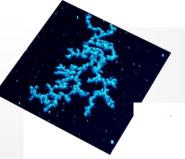
Microscópio Óptico Convencional: máxima resolução é de λ/2 (critério de Rayleigh ) Microscópio Óptico de Varredura em Campo Próximo (SNOM):

- Princípio (distância ponta amostra  $<< \lambda$ );
- Ondas n\u00e3o propagativas (ondas evanescentes);
- Resolução espacial é dada pelo tamanho da abertura luminosa na extremidade da ponta e pela distância ponta/amostra.

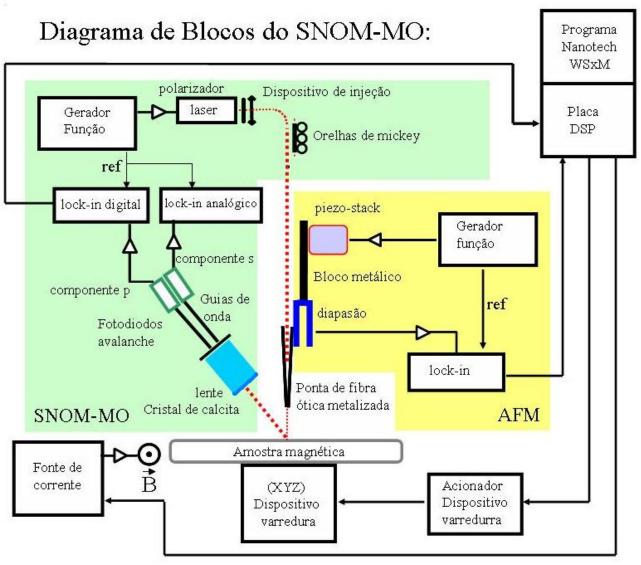


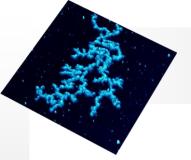
#### Vantagens da técnica doSNOM:

- Alta resolução ( $\sim 100$ nm =>  $\lambda/6$ )
- Baixo custo relativo
- Alta sensibilidade magnética (~ 10<sup>-12</sup> emu)

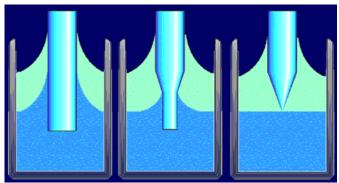


### O Microscópio Óptico de Varredura em Campo Próximo (SNOM)

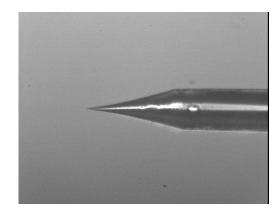


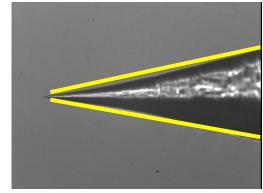


## O Microscópio Óptico de Varredura em Campo Próximo (SNOM)



 $(NH_4F(40\%): HF (48\%): H_2O - 5:1:1)$ 





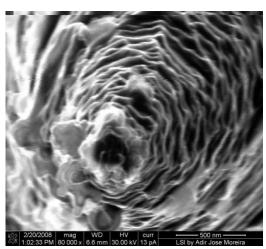
Metalização lateral com Au

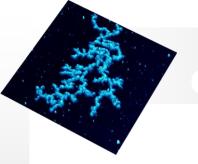


 $\sim$  6 horas

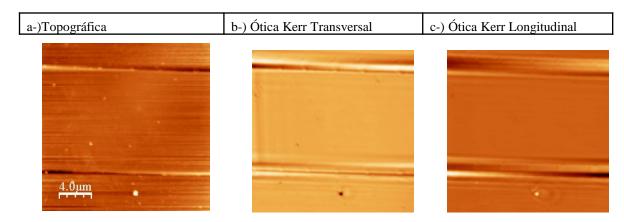


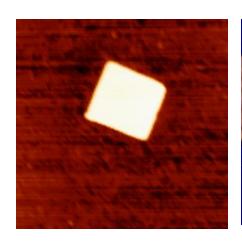


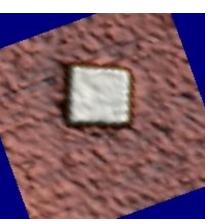


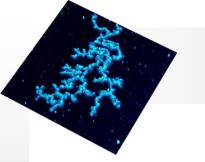


## O Microscópio Óptico de Varredura em Campo Próximo (SNOM)



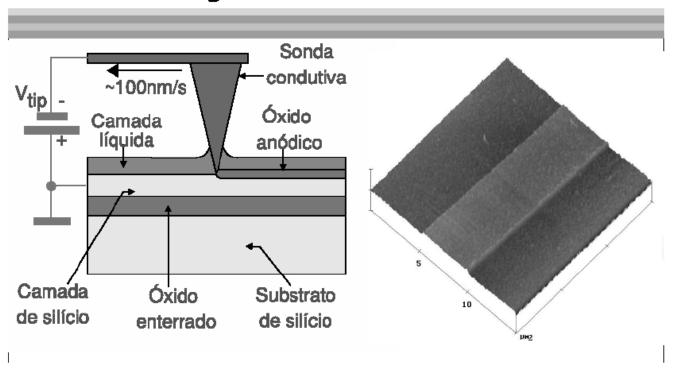


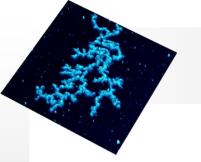




#### Criação de uma estrutura de óxido de Silício com um AFM

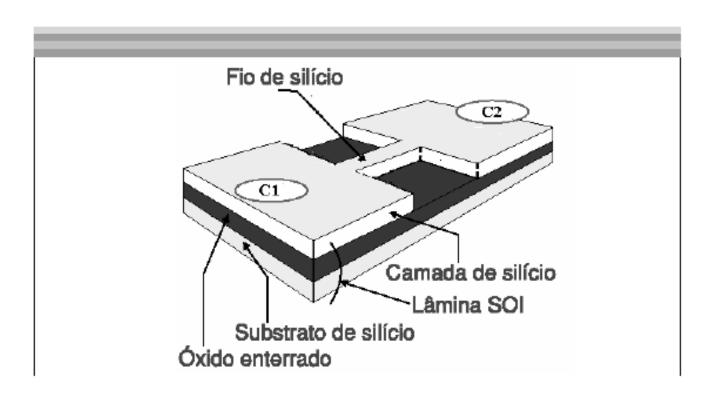
## Nanofio de silicio: Oxidação Anódica do Si

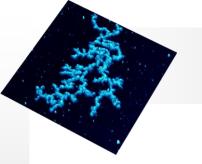




#### Criação de uma estrutura de óxido de Silício com um AFM

#### Nanofios de Silício

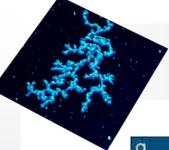




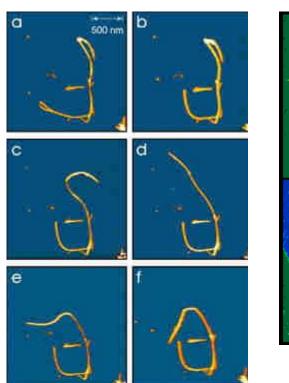
#### Criação de uma estrutura de óxido de Silício com um AFM

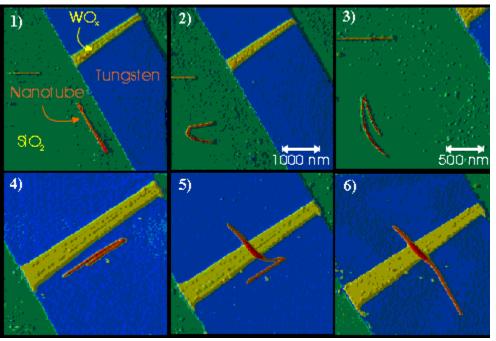
#### Nanofios de Silício

- Oxidação anódica localizada do silício.
- Processos de corrosão úmida e sêca de silício.



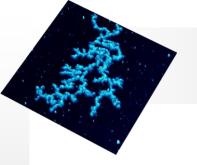
# AFM como instrumento de manipulação de nanoestruturas



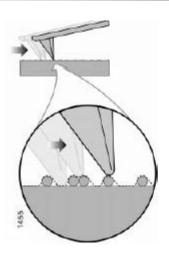


**Left image**: Manipulation of a nanotube on a silicon substrate. The AFM tip is used to create the Greek letter "theta" from a 2.5 micron long nanotube.

**Right image**: A single nanotube (in red) originally on an insulating substrate (SiO2, shown in green) is manipulated in a number of steps onto a tungsten film thin wire (in blue), and finally is stretched across an insulating tungsten oxide barrier (in yellow).



# Artefatos de Varredura



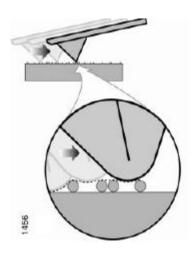
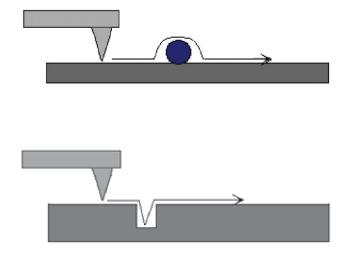
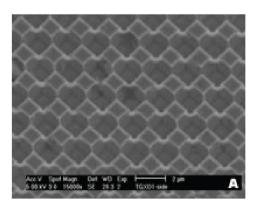
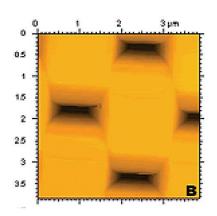
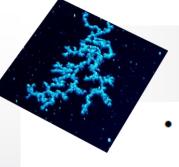


Figure 19.1 Schematics and Image Profiles of Spheres Scanned with a Sharp (left) and Dull (right) Probe



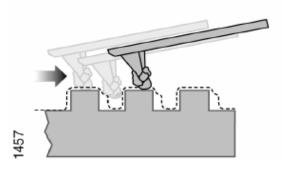


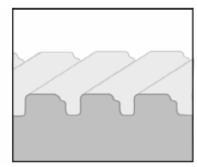


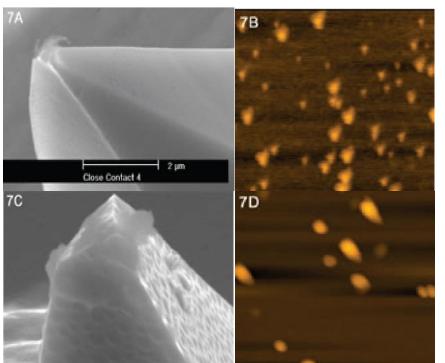


## Defeitos na Ponta de Varredura

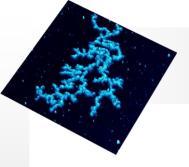
 The accumulation of debris on the end of the tip can also dull the tip and result in image distortion, as shown below.



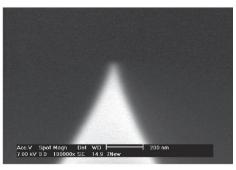


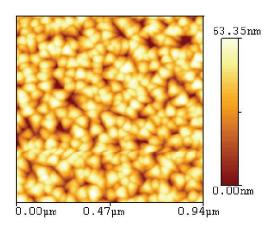


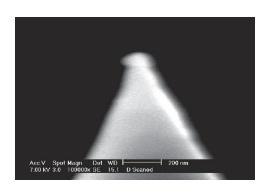
- As estruturas eram para ser esferam perfeitamente redondas (nanopartículas);
- Dependendo da amostra o tempo de vida útil da ponta pode ser curto.

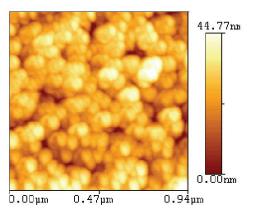


# Defeitos na Ponta de Varredura

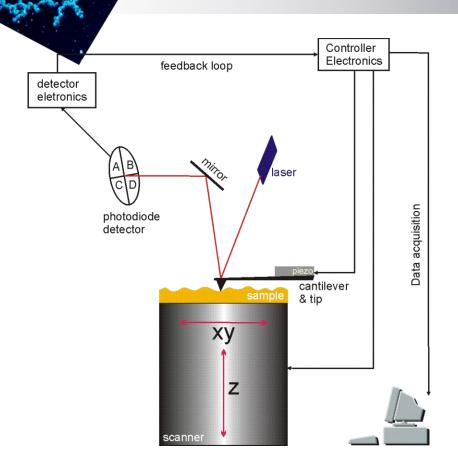


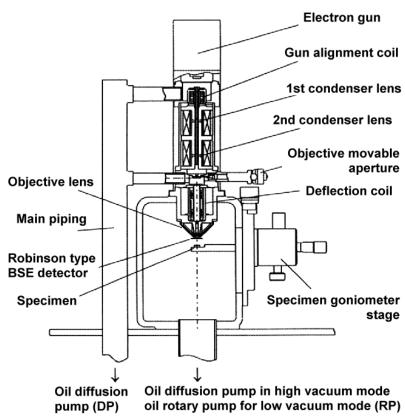




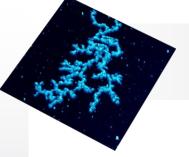


## AFM vs. SEM





- Both techniques measure in nanometer scale.
- · They give different types of information about the surface structure.
- · They are complementary techniques.



## AFM vs. SEM

#### **AFM**

3D surface topography (surface roughness).

insulators and conductors

air, fluid, vaccum

heights features - 0.05 nm to  $10\mu$ m.

composition – distinguishes materials based on their physical properties.

#### SEM

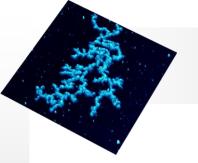
2D surface topography.

conductive samples or samples with conductive coatings.

vacuum environment only

heights features - large depth field.

composition - provides elemental analysis (EDS, ...).

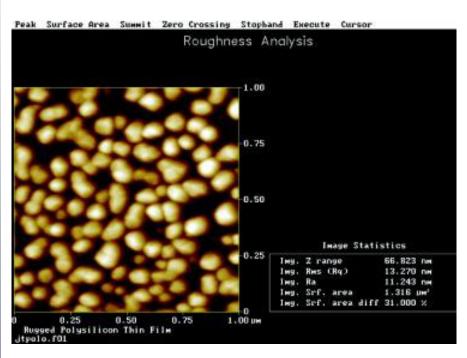


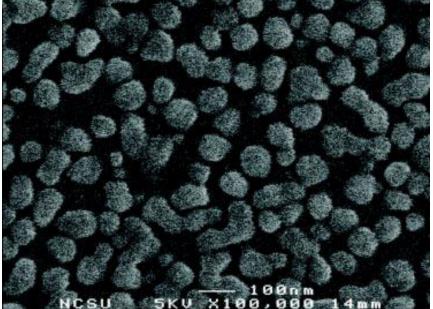
## AFM vs. SEM - Examples

#### Rugged Polysilicon Thin Films

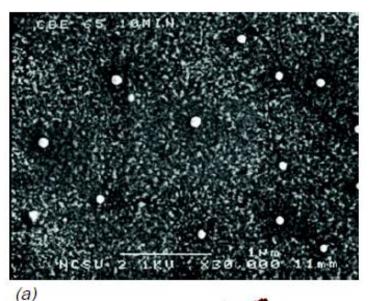
AFM image - 1µm scan size (intermittent-contact mode)

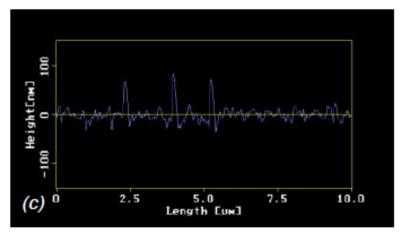
SEM image  $100.000 \times (\text{scale bar} = 0.1 \mu \text{m})$ 





# AFM vs. SEM - Examples





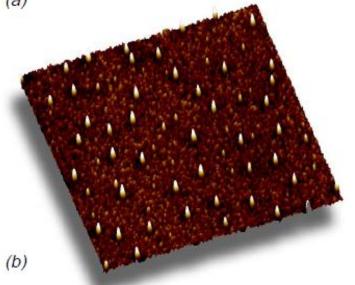


Figure 6. (a) SEM image of partially GaP-covered Si after chemical beam epitaxy deposition for 10 minutes. 30,000x, Bar=1μm; (b) AFM image of the same sample as in figure 6a showing the presence of nodules during the growth of GaP by chemical beam epitaxy. 10μm scan; (c) Cross-sectional measurement with AFM across the image in Figure 6b showing 3 nodules which have a height of approximately 70nm. (16)