

IME – Universidade de São Paulo
Instituto de Matemática e Estatística

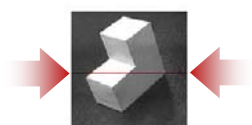
Introdução à Visão Computacional e ao Processamento de Imagens

João Kogler
Roberto Hirata
1º sem / 2008

© 2007/2008 – J Kogler & R Hirata

Representação Espectral

© 2007/2008 – J Kogler & R Hirata

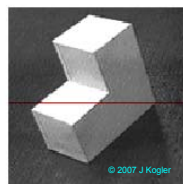


Por questão de simplicidade

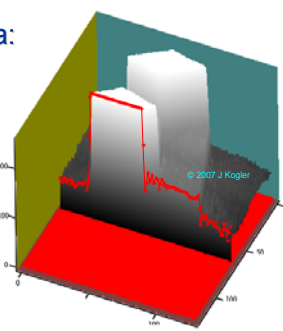
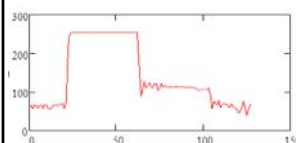
Iniciaremos nossa investigação em 1D,
utilizando uma linha individual da imagem.
Depois, faremos a extensão para 2D.
Começemos tomando o perfil de intensidades
sobre uma linha de varredura horizontal de
uma image monocromática.

© 2007/2008 – J Kogler & R Hirata

Representação Espectral

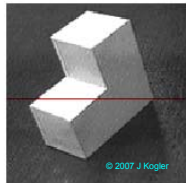


Ou seja:

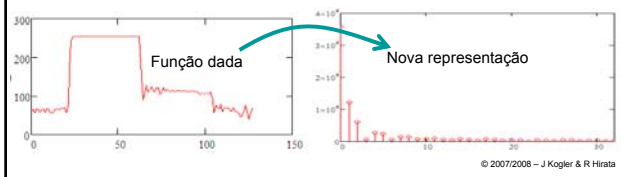


© 2007/2008 – J Kogler & R Hirata

Representação Espectral



- Procuraremos uma representação para as intensidades, descritas pelo perfil, que nos revele informações ainda não evidentes
- O perfil pode ser visto como uma **função**, que mapeia intensidades em pontos do *domínio* (*suporte da linha da imagem* → *reta*)



© 2007/2008 – J Kogler & R Hirata

Representação Espectral

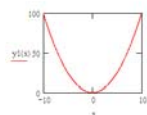
- Ou seja, o perfil de intensidades é uma função
- Vamos procurar representações que revelem informações de resolução e periodicidades associadas a essa função
- Discutamos um pouco sobre representação de funções
- Funções conhecidas têm nomes : seno, co-seno, exponencial, logaritmica, hiperbólicas, gama, zeta de Riemann, etc...
- Funções arbitrárias não têm nome, mas são aquelas que aparecem na natureza
- Funções conhecidas são modelos, com regras de construção conhecidas

© 2007/2008 – J Kogler & R Hirata

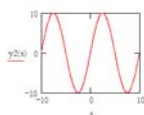
Representação de Funções

Funções conhecidas

$$y = x^2$$

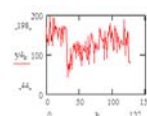


$$y = A \cdot \sin(\omega x)$$



Fornecidas pelos nomes

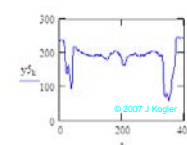
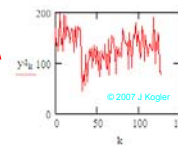
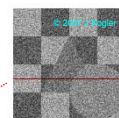
Funções arbitrárias



0	142
1	189
2	152
3	141
4	122
5	140
6	198
7	170
8	136
9	148
10	122
11	184
12	147
13	133
14	153
15	173

Fornecidas por tabelas

© 2007/2008 – J Kogler & R Hirata



Funções arbitrárias

© 2007/2008 – J Kogler & R Hirata

Representação de Funções

- **Funções conhecidas** podem ser especificadas de modo **bastante sumário**
 - **Poucos dados** precisam ser fornecidos
 - Os demais são **calculados** a partir das especificações da função
 - São especificadas por um **pequeno conjunto de parâmetros**
- **Funções arbitrárias** precisam ser descritas **ponto a ponto**
- Como obter uma nova representação de funções arbitrárias através de funções conhecidas ?
 - Resposta: conhecendo-se melhor o conjunto que contém todas as funções arbitrárias e as conhecidas
 - Estudando-se suas propriedades estruturais → **estrutura algébrica**

© 2007/2008 – J Kogler & R Hirata

Representação de Funções

- Interessamos modelar o conjunto das funções que traduzem os perfis de intensidades
 - Os perfis são **funções arbitrárias, porém bem comportadas**
 - Seus valores são limitados, não divergem em nenhum ponto
 - Qualquer soma finita dessas funções continuará a ser limitada ainda
 - Também o será seu produto por uma constante (escalar) finita
- Consideremos os perfis de intensidades como funções **contínuas**, por ora
- Munido da estrutura de ser fechado sob a **adição de dois elementos** e sob a **multiplicação por um escalar**, o conjunto dos perfis apresenta a estrutura de **espaço vetorial**
 - Podemos portanto, aproveitar o que conhecemos dessa estrutura algébrica, para auxiliar na construção de nova representação desejada

© 2007/2008 – J Kogler & R Hirata

Representação de Funções

• **Situação análoga: Representação de Vetores (geométricos)**

- Como obter uma representação de vetores arbitrários através de vetores conhecidos ?
- Resposta:
 - **Através da decomposição do vetor arbitrário em um conjunto de vetores unitários ortogonais**
 - › Base ortonormal
 - › Nº de vetores da base = dimensão

Componentes do vetor $v = \sum_k (v_k e_k)$

coordenadas vetores da base

© 2007/2008 – J Kogler & R Hirata

Representação de Funções

As componentes dessa representação são números complexos

Função dada (perfil)

Esta é uma das componentes $f_1(x) = F_1 e^{-j\omega x}$

Gráfico das coordenadas (espectro)

$f(x) = \sum_k (F_k e^{-jk\omega x})$

Componentes da função

coordenadas vetores da base

© 2007/2008 – J Kogler & R Hirata

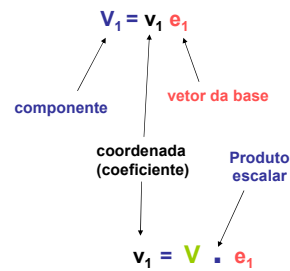
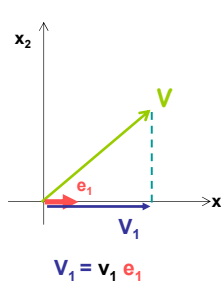
Representação de Funções

- **Analisando mais detalhadamente:**
 - O conjunto dos perfis de intensidades (funções contínuas limitadas) constitui um espaço vetorial (sobre o corpo complexo)
 - Pode ser representado através da decomposição em uma base
 - O espaço vetorial acima é normado e podemos definir um produto interno
 - Os coeficientes da decomposição na base poderão ser obtidos através desse produto interno

© 2007/2008 – J Kogler & R Hirata

Representação de Funções

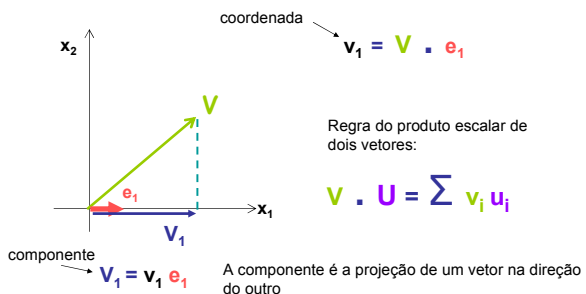
- **No caso dos vetores (geométricos):**



© 2007/2008 – J Kogler & R Hirata

Representação de Funções

- **Produto escalar = produto interno**



© 2007/2008 – J Kogler & R Hirata

Representação de Funções

- **Os vetores que formam a base**
 - São não-nulos
 - Têm módulo unitário (versores)
 - Formam um conjunto linearmente independente
 - São ortogonais (ortonormais → módulo unitário)

$$e_i \cdot e_j = \delta_{ij}$$

- A quantidade de versores requeridos para formar a base é igual à dimensão do espaço a ser gerado por ela

© 2007/2008 – J Kogler & R Hirata

Representação de Funções

- No caso do espaço de funções
 - É um espaço de dimensão infinita
 - O número de funções na base será infinito também
 - As funções $e_i(x)$ da base são tais que

$$e_i(x) \cdot e_j(x) = \delta_{ij}$$
 - As funções trigonométricas $\sin(m\omega_0 x)$ e $\cos(n\omega_0 x)$, $m, n = 1, 2, \dots$ podem constituir uma base para o espaço das funções

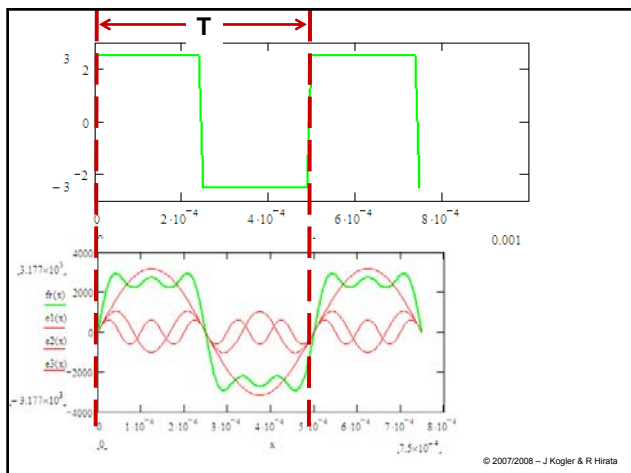
© 2007/2008 – J Kogler & R Hirata

Representação de Funções

- As funções trigonométricas $\sin(m\omega_0 x)$ e $\cos(n\omega_0 x)$, $m, n = 1, 2, \dots$ podem constituir uma base para o espaço das funções
- Consideremos apenas funções periódicas, por enquanto:
 - Nesse caso, $\omega_0 = 2\pi / T$, sendo T o período da função a ser representada
 - Exemplo:



© 2007/2008 – J Kogler & R Hirata



© 2007/2008 – J Kogler & R Hirata

Exercício (para casa)

- Demonstre que

$$\sin(m\omega x) \cdot \cos(n\omega x) = 0$$

$$\sin(m\omega x) \cdot \sin(n\omega x) = \delta_{mn}$$

$$\cos(m\omega x) \cdot \cos(n\omega x) = \delta_{mn}$$

sendo:

$$f(x) \cdot g(x) = \frac{2}{b-a} \int_a^b f(x)g(x)dx$$

para $(a,b) = (0,T)$ em que T é o período $T = \frac{2\pi}{\omega}$

© 2007/2008 – J Kogler & R Hirata

Representação de Funções

- De fato:

– As funções trigonométricas $\sin(m\omega x)$ e $\cos(n\omega x)$, $m, n = 1, 2, \dots$ formam um conjunto linearmente independente e ortonormal e podem constituir uma base para o espaço das funções com a seguinte regra de produto interno:

$$f(x) \bullet g(x) = \frac{2}{T} \int_0^T f(x)g(x)dx$$

sendo o período $T = \frac{2\pi}{\omega}$

© 2007/2008 – J Kogler & R Hirata

Série de Fourier

- É utilizada para representar funções periódicas
- Sua forma é:

$$A_0 + \sum_{k=1}^{\infty} (A_k \cos(k\omega_0 x) + B_k \sin(k\omega_0 x))$$

- Os coeficientes A_k e B_k são calculados pelo produto interno da função $f(x)$ a ser representada, e cada componente da base, $\cos(k\omega_0 x)$ e $\sin(k\omega_0 x)$, respectivamente

$$A_k = \frac{2}{T} \int_0^T f(x) \cos(k\omega_0 x) dx \quad B_k = \frac{2}{T} \int_0^T f(x) \sin(k\omega_0 x) dx$$

© 2007/2008 – J Kogler & R Hirata

Série de Fourier

$$f(x) = A_0 + \sum_{k=1}^{\infty} (A_k \cos(k\omega_0 x) + B_k \sin(k\omega_0 x))$$

$$A_k = \frac{2}{T} \int_0^T f(x) \cos(k\omega_0 x) dx \quad B_k = \frac{2}{T} \int_0^T f(x) \sin(k\omega_0 x) dx$$

- O coeficiente A_0 é proporcional ao valor médio da função no seu período T

$$A_0 = \frac{2}{T} \int_0^T f(x) dx \quad T = \frac{2\pi}{\omega_0}$$

- Note que estamos ainda considerando $f(x)$ periódica.

© 2007/2008 – J Kogler & R Hirata

Representação complexa

- A série de Fourier pode ser representada por uma série de exponenciais complexas, lançando-se mão das relações de Euler:

$$\rho \cos(k\omega x) + j\rho \sin(k\omega x) = \rho e^{jk\omega x}$$

$$\cos(k\omega x) = \frac{e^{jk\omega x} + e^{-jk\omega x}}{2}$$

$$\sin(k\omega x) = \frac{e^{jk\omega x} - e^{-jk\omega x}}{2j}$$

© 2007/2008 – J Kogler & R Hirata

Representação complexa

- A somatória da expressão da série trigonométrica de Fourier pode ser re-escrito

$$f(x) = \frac{A_0}{2} + \sum_{k=1}^{\infty} \left(\underbrace{\frac{A_k}{2}(e^{jk\omega_0 x} + e^{-jk\omega_0 x})}_{A_k \cos(k\omega_0 x)} + \underbrace{\frac{B_k}{2j}(e^{jk\omega_0 x} - e^{-jk\omega_0 x})}_{B_k \sin(k\omega_0 x)} \right)$$

- Ou, ainda

$$f(x) = \frac{A_0}{2} + \sum_{k=1}^{\infty} \left(\frac{A_k - jB_k}{2} e^{jk\omega_0 x} + \frac{A_k + jB_k}{2} e^{-jk\omega_0 x} \right)$$

© 2007/2008 - J Kogler & R Hirata

Representação complexa

$$f(x) = \frac{A_0}{2} + \sum_{k=1}^{\infty} \left(\frac{A_k - jB_k}{2} e^{jk\omega_0 x} + \frac{A_k + jB_k}{2} e^{-jk\omega_0 x} \right)$$

- Definindo-se

$$C_0 = \frac{A_0}{2} \quad C_k = \frac{A_k - jB_k}{2} \quad C_{-k} = \frac{A_k + jB_k}{2}$$

- vem:

$$f(x) = C_0 + \sum_{k=1}^{\infty} (C_k e^{jk\omega_0 x} + C_{-k} e^{-jk\omega_0 x})$$

- ou, ainda:

$$f(x) = C_0 + \sum_{k=1}^{\infty} C_k e^{jk\omega_0 x} + \sum_{k=-\infty}^{-1} C_k e^{jk\omega_0 x}$$

© 2007/2008 - J Kogler & R Hirata

Representação complexa

- Resulta, então, a forma complexa da série de Fourier:

$$f(x) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} C_k e^{jk\omega_0 x}$$

- Deduz-se facilmente que:

$$C_k = \frac{1}{T} \int_0^T f(x) e^{-jk\omega_0 x} dx$$

- Exercício: deduza a expressão de C_k

© 2007/2008 - J Kogler & R Hirata